

DÉVELOPPEMENT 3

THÉORÈMES DE BROUWER ET DE SCHAUDER

Théorème de Brouwer. — Toute application continue de la boule unité fermée de \mathbb{R}^n dans elle-même admet un point fixe.

Démonstration. — Supposons par l'absurde qu'il existe $f : B^n \rightarrow B^n$ continue sans point fixe.

- On peut supposer que f est de classe \mathcal{C}^1 . En effet, puisque B^n est compact, il existe $\varepsilon > 0$ tel que

$$\forall x \in B^n, |f(x) - x| > \varepsilon.$$

D'après le théorème de Stone-Weierstrass, il existe $P \in \mathbb{R}[x_1, \dots, x_n]$ tel que

$$\forall x \in B^n, |f(x) - P(x)| < \frac{\varepsilon}{2}$$

donc

$$\forall x \in B^n, |P(x)| \leq |P(x) - f(x)| + |f(x)| < \frac{\varepsilon}{2} + 1.$$

Si on pose $Q(x) = \frac{1}{1 + \frac{\varepsilon}{2}} P(x)$ alors on a Q est polynômiale (et *a fortiori* de classe \mathcal{C}^1) telle que $Q(B^n) \subset B^n$. Enfin, pour tout $x \in B^n$, on a

$$|Q(x) - f(x)| \leq |Q(x) - P(x)| + |P(x) - f(x)| \leq \left(1 - \frac{1}{1 + \frac{\varepsilon}{2}}\right) |P(x)| + |P(x) - f(x)| < \varepsilon$$

donc

$$|Q(x) - x| \geq |f(x) - x| - |Q(x) - f(x)| > 0$$

i.e. $Q : B^n \rightarrow B^n$ est de classe \mathcal{C}^1 et sans point fixe.

On suppose donc désormais que f est de classe \mathcal{C}^1 .

- Il existe une application $\varphi : B^n \rightarrow S^{n-1}$ de classe \mathcal{C}^1 telle que $\varphi(x) = x$ pour tout $x \in S^{n-1}$. En effet, on note $\varphi(x)$ le point d'intersection de S^{n-1} avec la demi-droite $[f(x), x]$ *i.e.* on a $\varphi(x) \in S^{n-1}$ et $\varphi(x) - f(x) = \lambda(x)(x - f(x))$ avec $\lambda(x) \geq 1$. Ainsi $\|f(x) + \lambda(x)(x - f(x))\|^2 = 1$ *i.e.*

$$\|f(x)\|^2 + 2\lambda(x)\langle f(x), x - f(x) \rangle + \lambda(x)^2 \|x - f(x)\|^2 = 1$$

donc

$$\lambda(x) = \frac{-\langle f(x), x - f(x) \rangle + \sqrt{\Delta'}}{\|x - f(x)\|^2}$$

(on considère la racine ≥ 1) avec

$$\Delta' = \langle f(x), x - f(x) \rangle^2 + \|x - f(x)\|^2 (1 - \|f(x)\|^2) \geq 0.$$

Donc λ est une application de classe \mathcal{C}^1 sur B^n et l'application φ est donc aussi de classe \mathcal{C}^1 . De plus, pour tout $x \in B^n$, on a $\|\varphi(x)\| = 1$. Enfin, si $x \in S^{n-1}$ alors $\lambda(x) = 1$ donc $\varphi(x) = x$.

- Pour tout $t \in [0, 1]$ et tout $x \in B^n$, on pose

$$\varphi_t(x) = (1 - t)x + t\varphi(x) \quad \text{et} \quad P(t) = \int_{B^n} \det J_{\varphi_t}(x) dm(x).$$

Alors P est une application polynômiale en t .

• Pour tout $x \in B^n$, on a $\|\varphi(x)\|^2 = 1$ d'où $\langle \varphi(x), d\varphi_x(h) \rangle = 0$ pour tout $h \in \mathbb{R}^n$. Donc $\text{Im } d\varphi_x \subset \varphi(x)^\perp$ donc $\dim \text{Im } d\varphi_x \leq n - 1$ et, en particulier, $d\varphi_x$ n'est pas inversible *i.e.* $\det J_\varphi(x) = 0$. Comme $\varphi = \varphi_1$, cela signifie que $P(1) = 0$.

• Soit $t \in [0, 1]$ et $x, y \in B^n$ tels que $\varphi_t(x) = \varphi_t(y)$ alors

$$(1 - t) \|x - y\| = t \|\varphi(x) - \varphi(y)\|.$$

Puisque φ est de classe C^1 , on peut poser $M = \sup_{x \in B^n} \|d\varphi_x\|$ et le théorème de la moyenne donne

$$\|\varphi(x) - \varphi(y)\| \leq M \|x - y\|$$

i.e. lorsque $t \neq 1$

$$\|x - y\| \leq \frac{Mt}{1 - t} \|x - y\|.$$

Si $\alpha = \frac{1}{1 + M}$ et si $0 < t < \alpha$ alors $\frac{Mt}{1 - t} < 1$ et on obtient une contradiction sauf si $x = y$. Ainsi, φ_t est injective pour $0 < t < \alpha$.

• Pour tout $t \in [0, 1]$ et tout $x \in S^{n-1}$, on a $\varphi_t(x) = x$. Pour $0 < t < \alpha$, l'injectivité de φ_t implique donc que $\varphi_t(\overset{\circ}{B}^n) \subset \overset{\circ}{B}^n$.

• Puisque $\varphi_t(x) = (1 - t)x + t\varphi(x)$, on a

$$\det J_{\varphi_t}(x) = a_n(x)t^n + \dots + a_1(x)t + 1 = t(a_n(x)t^{n-1} + \dots + a_1(x)) + 1$$

où les a_i sont des fonctions continues sur B^n . On pose

$$m = \sup_{\substack{x \in B^n \\ t \in [0, 1]}} |a_n(x)t^{n-1} + \dots + a_1(x)|$$

alors pour $t < \frac{1}{m}$ et tout $x \in B^n$, il vient $|a_n(x)t^{n-1} + \dots + a_1(x)t| < 1$ d'où

$$\det J_{\varphi_t}(x) > 0$$

donc, pour $0 < t < \inf(\alpha, \frac{1}{m})$, φ_t est un difféomorphisme de $\overset{\circ}{B}^n$ sur l'ouvert $\varphi_t(\overset{\circ}{B}^n)$ qui vérifie en outre $\det J_{\varphi_t}(x) > 0$.

• Si $y \notin \varphi_t(\overset{\circ}{B}^n)$ alors $\|y\| < 1$ puisque $\varphi_t(x) = x$ pour tout $x \in S^{n-1}$. Soit $x \in \varphi_t(\overset{\circ}{B}^n)$; puisque $\varphi_t(\overset{\circ}{B}^n)$ est ouvert, il existe $\eta > 0$ tel que $\mathbb{B}(x, \eta) \subset \varphi_t(\overset{\circ}{B}^n)$ donc

$$\theta_0 = \sup\{\theta \in [0, 1] ; \theta y + (1 - \theta)x \in \varphi_t(\overset{\circ}{B}^n)\} > 0.$$

et, pour la même raison, $\theta_0 y + (1 - \theta_0)x \notin \varphi_t(\overset{\circ}{B}^n)$. Soit $(\theta_p)_p$ une suite croissante tendant vers θ_0 , on note

$$b_p = \theta_p y + (1 - \theta_p)x = \varphi_t(y_p) \quad \text{avec } y_p \in \overset{\circ}{B}^n.$$

Puisque B^n est compact, il existe une sous-suite $(y_{\sigma(p)})_p$ qui tend vers $y_0 \in B^n$. En passant à la limite et par continuité de φ_t , il vient $\varphi_t(y_0) = \theta_0 y + (1 - \theta_0)x$. Puisque $\theta_0 y + (1 - \theta_0)x \notin \varphi_t(\overset{\circ}{B}^n)$, on a $\|y_0\| = 1$ mais φ_t est l'identité sur S^{n-1} donc $\|\theta_0 y + (1 - \theta_0)x\| = 1$. Il en résulte que $\|y\| = 1$ *i.e.* on a une contradiction.

• Enfin, pour t petit, on a par la formule de changement de variables

$$P(t) = \int_{\overset{\circ}{B}^n} \det J_{\varphi_t}(x) dm(x) = \int_{\overset{\circ}{B}^n} |\det J_{\varphi_t}(x)| dm(x) = \int_{\varphi_t(\overset{\circ}{B}^n)} dm = \int_{\overset{\circ}{B}^n} dm$$

i.e. $P(t)$ est une fonction polynômiale qui est constante égale au volume de B^n pour t petit. Donc P est constante or $P(1) = 0$ donc on obtient que le volume de B^n est nul ce qui est absurde. \square

Corollaire. — Toute application continue $f : C \rightarrow C$, où C est un convexe compact de \mathbb{R}^n , admet un point fixe.

Démonstration. — Il existe $R > 0$ tel que $C \subset \overline{\mathbb{B}}(0, R)$. Puisque C est un convexe compact, il existe une projection $\pi : \overline{\mathbb{B}}(0, R) \rightarrow C$. On note i l'injection de C dans $\overline{\mathbb{B}}(0, R)$, alors l'application $i \circ f \circ \pi : \overline{\mathbb{B}}(0, R) \rightarrow \overline{\mathbb{B}}(0, R)$ est continue donc il existe $x \in \overline{\mathbb{B}}(0, R)$ tel que $(i \circ f \circ \pi)(x) = x$ i.e. $f(\pi(x)) = x$. Comme f est à valeurs dans C , on a donc $x \in C$ i.e. $x = \pi(x)$ et f admet donc bien un point fixe. \square

Théorème de Schauder. — Toute application continue $f : C \rightarrow C$, où C est un convexe compact d'un espace de Banach E , admet un point fixe.

Démonstration. — • Soit $\varepsilon > 0$, on recouvre C par des boules $\mathbb{B}(y_1, \varepsilon), \dots, \mathbb{B}(y_p, \varepsilon)$ et on note F le sous-espace $\langle y_1, \dots, y_p \rangle$. D'après le théorème de partition de l'unité, il existe $\varphi_1, \dots, \varphi_p$ de classe \mathcal{C}^∞ à support compact ($\varphi_i : \overline{\mathbb{B}}(y_i, \varepsilon) \rightarrow \mathbb{R}^+$) telles que $\varphi_1(x) + \dots + \varphi_p(x) = 1$ pour tout $x \in C$. On définit alors $\pi_\varepsilon : C \rightarrow F_\varepsilon$ par

$$\pi_\varepsilon(x) = \varphi_1(x)y_1 + \dots + \varphi_p(x)y_p$$

et en fait π_ε est à valeurs dans $C \cap F_\varepsilon$ puisque $\pi_\varepsilon(x)$ est combinaison convexe de points de C . L'application π_ε est continue puisque les φ_i sont continues. Enfin, pour tout $x \in C$, on a

$$\|\pi_\varepsilon(x) - x\| = \left\| \sum_{i=1}^p \varphi_i(x)y_i - \sum_{i=1}^p \varphi_i(x)x \right\| = \left\| \sum_{i=1}^p \varphi_i(x)(y_i - x) \right\|$$

or $\varphi_i(x) = 0$ pour $x \notin \overline{\mathbb{B}}(y_i, \varepsilon)$ donc $\varphi_i(x) \|y_i - x\| \leq \varepsilon \varphi_i(x)$ pour tout $1 \leq i \leq p$ et tout $x \in C$, d'où

$$\|\pi_\varepsilon(x) - x\| \leq \sum_{i=1}^p \varphi_i(x) \|y_i - x\| \leq \varepsilon \sum_{i=1}^p \varphi_i(x) = \varepsilon.$$

• Pour tout $\varepsilon > 0$, on note i_ε l'injection de $F_\varepsilon \cap C$ (qui est un convexe compact de dimension finie) dans C alors on peut appliquer le corollaire précédent à $\pi_\varepsilon \circ f \circ i_\varepsilon$ donc il existe $x_\varepsilon \in F_\varepsilon \cap C$ tel que $(\pi_\varepsilon \circ f \circ i_\varepsilon)(x_\varepsilon) = x_\varepsilon$ donc

$$\|x_\varepsilon - f(x_\varepsilon)\| = \|\pi_\varepsilon((f \circ i_\varepsilon)(x_\varepsilon)) - (f \circ i_\varepsilon)(x_\varepsilon)\| \leq \varepsilon.$$

Ainsi, pour tout $\varepsilon > 0$, il existe $x_\varepsilon \in C$ tel que $\|x_\varepsilon - f(x_\varepsilon)\| \leq \varepsilon$ et comme C est compact, on en déduit qu'il existe une suite $(x_k)_k$ de C qui converge vers un point $x \in C$ et qui vérifie $\|x_k - f(x_k)\| \leq \frac{1}{k}$ pour tout $k \geq 1$. Par continuité de f , il vient donc $f(x) = x$. \square

Leçons concernées

- 03 Utilisation de la notion de compacité
- 06 Utilisation de théorèmes de point fixe
- 11 Utilisation de la dimension finie en analyse
- 12 Méthodes hilbertiennes en dimension finie ou infinie
- 14 Applications du théorème d'inversion locale et du théorème des fonctions implicites
- 15 Différentiabilité d'une fonction définie sur un ouvert de \mathbb{R}^n . Exemples et applications
- 48 Approximation des fonctions numériques par des fonctions polynômiales ou polynômiales par morceaux. Exemples

Compléments

Le théorème de Cauchy-Peano. —

Théorème. — Soit I un intervalle non vide de \mathbb{R} , \mathcal{U} un ouvert de \mathbb{R}^n , $(t_0, x_0) \in I \times \mathcal{U}$ et $f : I \times \mathcal{U} \rightarrow \mathbb{R}^n$ une application continue. Alors le problème de Cauchy

$$X' = f(t, X) \quad \text{et} \quad X(t_0) = x_0$$

admet au moins une solution locale.

Démonstration. — Soit $r, M > 0$ tels que

$$\overline{\mathbb{B}}(x_0, r) \subset \mathcal{U}, \quad J = \left[t_0 - \frac{r}{M}, t_0 + \frac{r}{M} \right] \subset I \quad \text{et} \quad \sup_{(t,x) \in J \times \overline{\mathbb{B}}(x_0, r)} \|f(t, x)\| \leq M.$$

On note alors

$$\mathcal{A} = \{f : J \rightarrow \overline{\mathbb{B}}(x_0, r) \text{ } M\text{-lipschitzienne avec } f(t_0) = x_0\}$$

et pour $x \in \mathcal{A}$ et $t \in J$

$$\widehat{x}(t) = x_0 + \int_{t_0}^t f(s, x(s)) ds.$$

Le problème de Cauchy revient à trouver une solution locale de l'équation intégrale

$$x(t) = x_0 + \int_{t_0}^t f(s, x(s)) ds$$

i.e. à chercher un point fixe de l'opérateur

$$T : \mathcal{A} \rightarrow \mathcal{A}, x \mapsto \widehat{x}.$$

Si $x \in \mathcal{A}$ et $t \in J$ alors

$$\|\widehat{x}(t) - x_0\| = \left\| \int_{t_0}^t f(s, x(s)) ds \right\| \leq M |t - t_0| < r$$

et si $u, v \in J$ alors

$$\|\widehat{x}(u) - \widehat{x}(v)\| = \left\| \int_u^v f(s, x(s)) ds \right\| \leq M |v - u|$$

donc $\widehat{x} \in \mathcal{A}$ *i.e.* l'opérateur T est bien défini. On vérifie aisément que \mathcal{A} est convexe et, au moyen du théorème d'Ascoli, on vérifie que \mathcal{A} est compact. Il reste donc à montrer que T est continu. Soit $x, y \in \mathcal{A}$ et $\varepsilon > 0$, puisque f est uniformément continue sur $J \times \overline{\mathbb{B}}(x_0, r)$, il existe $\eta > 0$ tel que

$$\|x - y\| \leq \eta \Rightarrow \|f(t, x) - f(t, y)\| \leq \frac{\varepsilon}{r}.$$

On en déduit que si $\|x - y\| \leq \eta$ on a alors

$$\|\widehat{x}(t) - \widehat{y}(t)\| \leq \int_{t_0}^t \|f(s, x(s)) - f(s, y(s))\| ds \leq \varepsilon$$

i.e. T est continu. □

Champ rentrant dans la sphère. —

Théorème. — Si $V : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ est une application continue telle que $\langle x, V(x) \rangle < 0$ pour tout $x \in \mathbb{S}^{n-1}$ alors V s'annule en au moins un point de la boule unité.

Démonstration. — Soit $\varepsilon > 0$, on considère l'application continue

$$f_\varepsilon : \overline{\mathbb{B}}(0, 1) \rightarrow \mathbb{R}^n, x \mapsto x + \varepsilon V(x)$$

alors

$$\|f_\varepsilon(x)\|^2 = \|x\|^2 + \varepsilon^2 \|V(x)\|^2 + 2\varepsilon \langle x, V(x) \rangle.$$

Puisque le champ V est continu sur la boule unité fermée, on peut considérer le maximum de sa norme d'où

$$\|f_\varepsilon(x)\|^2 \leq \|x\|^2 + \varepsilon^2 \|V\|_{\overline{\mathbb{B}}(0,1)}^2 + 2\varepsilon \langle x, V(x) \rangle.$$

L'application $x \mapsto \langle x, V(x) \rangle$ est continue sur la sphère \mathbb{S}^{n-1} qui est compacte donc cette application est bornée et atteint son maximum en un point $x_0 \in \mathbb{S}^{n-1}$ donc

$$\eta = \sup_{x \in \mathbb{S}^{n-1}} \langle x, V(x) \rangle = \langle x_0, V(x_0) \rangle < 0.$$

On en déduit qu'il existe $0 < \delta_0 < 1$ tel que, en notant $C(\delta_0) = \{x \in \mathbb{R}^n ; 1 - \delta_0 \leq \|x\| \leq 1\}$, on ait

$$\sup_{x \in C(\delta_0)} \langle x, V(x) \rangle < \frac{\eta}{2} < 0$$

d'où

$$\sup_{x \in C(\delta_0)} \|f_\varepsilon(x)\|^2 \leq 1 + \varepsilon^2 \|V\|_{\mathbb{B}(0,1)}^2 + \varepsilon\eta.$$

Si ε est choisi de sorte que $0 < \varepsilon < \frac{-\eta}{\|V\|_{\mathbb{B}(0,1)}^2}$ alors on a

$$\sup_{x \in C(\delta_0)} \|f_\varepsilon(x)\|^2 \leq 1.$$

D'autre part, si $\|x\| \leq 1 - \delta_0$ alors

$$\sup_{x \in \mathbb{B}(0,1-\delta_0)} \|f_\varepsilon(x)\|^2 \leq (1 - \delta_0)^2 + \varepsilon^2 \|V\|_{\mathbb{B}(0,1)}^2 + 2\varepsilon \|V\|_{\mathbb{B}(0,1)}.$$

Si ε est aussi choisi de sorte que $0 < \varepsilon < \frac{\delta_0}{4\|V\|_{\mathbb{B}(0,1)}}$ alors on a

$$\sup_{x \in \mathbb{B}(0,1-\delta_0)} \|f_\varepsilon(x)\|^2 \leq 1.$$

Ainsi pour $\varepsilon > 0$ choisi assez petit, on a

$$f_\varepsilon(\overline{\mathbb{B}(0,1)}) \subset \overline{\mathbb{B}(0,1)}.$$

D'après le théorème de Brouwer, l'application f_ε admet un point fixe *i.e.* il existe $y_0 \in \overline{\mathbb{B}(0,1)}$ tel que $f_\varepsilon(y_0) = y_0$ donc $y_0 + \varepsilon V(y_0) = y_0$ et il s'ensuit que $V(y_0) = 0$. \square

Une application géométrique. —

Théorème. — Soit Δ un triangle du plan de sommets a, b et c . Si Δ est la réunion de trois fermés F_a contenant $[a, b]$, F_b contenant $[b, c]$ et F_c contenant $[c, a]$, alors F_a, F_b et F_c ont un point en commun.

Démonstration. — On identifie le plan à la droite complexe. Si F_a, F_b et F_c n'ont pas de point en commun alors les réels $d(h, F_a), d(h, F_b)$ et $d(h, F_c)$ ne sont pas tous nuls donc, à tout point h , on peut associer le barycentre $g = \phi(h)$ des points a, b et c munis respectivement des poids $d(h, F_a), d(h, F_b)$ et $d(h, F_c)$. Ces poids étant tous positifs, on définit ainsi une application continue

$$\phi : \Delta \rightarrow \Delta, h \mapsto \phi(h) = g.$$

Puisque Δ est un convexe compact du plan, l'application ϕ admet un point fixe h_0 *i.e.* on a

$$d(h_0, F_a)(h_0 - a) + d(h_0, F_b)(h_0 - b) + d(h_0, F_c)(h_0 - c) = 0.$$

Puisque Δ est la réunion des trois fermés F_a, F_b et F_c , le point h_0 appartient à l'un de ces fermés, par exemple F_a ; on a donc $d(h_0, F_a) = 0$ d'où

$$d(h_0, F_b)(h_0 - b) + d(h_0, F_c)(h_0 - c) = 0.$$

On en déduit que h_0 appartient au segment $[b, c]$ donc, en particulier, au fermé F_b *i.e.* $d(h_0, F_b) = 0$ d'où

$$d(h_0, F_c)(h_0 - c) = 0$$

i.e. $h_0 = c$ et il s'ensuit que $h_0 \in F_c$ ce qui contredit le fait que $h_0 \in F_a \cap F_b$ et l'hypothèse de départ. \square

Une application en algèbre linéaire. —

Théorème. — Si $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ est à coefficients positifs alors $\rho(A)$ est une valeur propre associée à un vecteur propre positif.

Démonstration. — Soit λ une valeur propre de modulo $\rho(A)$ et V un vecteur propre associé de norme 1 alors

$$\rho(A) |V| = |\lambda V| = |AV| \leq A |V|$$

(où $|X|$ désigne le vecteur dont les coordonnées sont les valeurs absolues des coordonnées de X) donc

$$S = \{X \in \mathbb{R}^n ; X \geq 0, \|X\|_1 = 1, \rho(A)X \leq AX\}$$

est non vide. De plus, on peut supposer que $\rho(A) > 0$ (sinon le résultat est clair) d'où $AX \neq 0$ pour tout $X \in S$. On considère l'application

$$f : S \rightarrow \mathbb{R}^n, X \mapsto f(X) = \frac{AX}{\|AX\|_1}$$

alors, pour tout $X \in S$, on a $f(X) \geq 0$, $\|f(X)\|_1 = 1$ et

$$Af(X) = \frac{1}{\|AX\|_1} A^2 X \geq \frac{1}{\|AX\|_1} A(\rho(A)X) = \rho(A)f(X)$$

i.e. $f(S) \subset S$. Or f est continue et S est convexe compact donc le théorème de Brouwer implique qu'il existe $Y \in S$ vérifiant $f(Y) = Y$ *i.e.* $AY = \|AY\|_1 Y$. Comme $Y \in S$, on a $\rho(A)Y \leq AY = \|AY\|_1 Y$ mais $Y \geq 0$ donc $\rho(A) \leq \|AY\|_1$ d'où $\rho(A) = \|AY\|_1$. \square

Références

- A. Chambert-Loir, S. Fermigier et V. Maillot, *Exercices d'analyse 1*, Masson, 2^e éd., 1997.
- A. Chambert-Loir et S. Fermigier, *Exercices d'analyse 2*, Dunod, 1999.
- S. Gonnord et N. Tosel, *Calcul différentiel*, Ellipses, 1998.
- A. Monier, Deux démonstration du théorème de Brouwer, disponible à
www.ens-lyon.fr/JME/Vol11Num4/MonierJME4/MonierJME4.html
- I. Nourdin, *Leçons d'analyse, probabilités, algèbre et géométrie*, Dunod, 2001.
- A. Pommellet, *Agrégation de mathématiques, Cours d'analyse*, Ellipses, 1994.
- D. Serre, *Les matrices. Théorie et pratique*, Dunod, 2001.