

Groupe des permutations d'un ensemble fini. Applications.

Par Nicolas Lanchier ¹

1 Groupe symétrique.

DÉFINITION 1.1 — On appelle groupe symétrique d'indice n le groupe, noté \mathfrak{S}_n , des permutations de $E = \{1, 2, \dots, n\}$.

PROPOSITION 1.2 — Le groupe \mathfrak{S}_n est d'ordre $n!$

THÉORÈME 1.3 (CAYLEY) — Si G est un groupe fini de cardinal n alors G est isomorphe à un sous-groupe du groupe symétrique \mathfrak{S}_n . [6], Sect. 1.4

DÉFINITION 1.4 — On appelle cycle d'ordre k toute permutation $\sigma = (a_1, a_2, \dots, a_k) \in \mathfrak{S}_n$, telle que pour tout $1 \leq i \leq k$, $\sigma(a_i) = a_{i+1}$, l'indice étant pris modulo k , et telle que pour tout $a \notin \{a_1, a_2, \dots, a_k\}$, $\sigma(a) = a$. [6], Sect. 1.0

DÉFINITION 1.5 — On appelle transposition tout cycle d'ordre $k = 2$. [6], Sect. 1.0

THÉORÈME 1.6 — Toute permutation $\sigma \in \mathfrak{S}_n$ se décompose de façon unique en produit de cycles disjoints, le nombre de ces cycles étant égal au nombre de σ -orbites distinctes dans E . [6], Sect. 1.4

APPLICATION 1.7 — Le nombre N de façons de colorier un cube avec k couleurs distinctes est donné par

$$N = \frac{1}{24} (k^6 + 3k^4 + 12k^3 + 8k^2)$$

[5], Sect. 4.3

THÉORÈME 1.8 — Le groupe \mathfrak{S}_n est engendré par les transpositions. [6], Sect. 1.1

2 Groupe alterné.

DÉFINITION 2.1 — On appelle signature l'application $\varepsilon : \mathfrak{S}_n \longrightarrow \{-1, +1\}$ définie par $\varepsilon(\sigma) = (-1)^{n-k}$ où k désigne le nombre de σ -orbites dans E . [1], Sect. 3.2

DÉFINITION 2.2 — Une permutation σ est dite paire si $\varepsilon(\sigma) = 1$, impaire sinon.

PROPOSITION 2.3 — Si σ est un cycle d'ordre k alors $\varepsilon(\sigma) = (-1)^{k+1}$. En particulier, si τ est une transposition $\varepsilon(\tau) = -1$.

PROPOSITION 2.4 — Pour tout $\sigma \in \mathfrak{S}_n$

$$\varepsilon(\sigma) = \prod_{1 \leq i < j \leq n} \frac{\sigma(j) - \sigma(i)}{j - i}$$

[4], Sect. 1.2

DÉFINITION 2.5 — On appelle groupe alterné d'indice n le groupe, noté \mathfrak{A}_n , des permutations paires, i.e. $\mathfrak{A}_n = \text{Ker}(\varepsilon)$. [6], Sect. 1.0

THÉORÈME 2.6 — Pour $n \geq 3$, les 3-cycles engendrent \mathfrak{A}_n . [6], Sect. 1.1

THÉORÈME 2.7 — Pour $n \geq 5$, le groupe alterné \mathfrak{A}_n est simple, i.e. n'admet pas de sous-groupe distingué non trivial. [6], Sect. 1.8

¹ Tout usage commercial, en partie ou en totalité, de ce document est soumis à l'autorisation explicite de l'auteur.

3 Application à la théorie de Galois.

DÉFINITION 3.1 — Le groupe de Galois d'une extension de corps $K \subset L$ est le groupe, noté $\text{Gal}(L|K)$, des K -automorphismes de L , i.e. des automorphismes $\sigma : L \rightarrow L$ tels que pour tout $x \in K$, $\sigma(x) = x$. [2], Sect. 8.5

DÉFINITION 3.2 — Le groupe de Galois d'un polynôme $P \in K[X]$ est, par définition, le groupe $\text{Gal}(L|K)$ où L est le corps de décomposition de P sur K . [2], Sect. 8.5

PROPOSITION 3.3 — Soient $P \in K[X]$ un polynôme, G son groupe de Galois et E l'ensemble de ses racines. Alors G s'identifie à un sous-groupe du groupe $\mathfrak{S}(E)$ des permutations de E . [3], Ex 4.16

DÉFINITION 3.4 — Un groupe fini G est dit résoluble s'il existe une suite finie $G_0, G_1 \dots G_r$ de sous-groupes de G , appelée suite de résolubilité, telle que

1. $\{e\} = G_r \subset G_{r-1} \subset \dots \subset G_0 = G$;
2. G_{i+1} est distingué dans G_i pour tout $0 \leq i \leq r-1$;
3. G_i/G_{i+1} est un groupe commutatif pour tout $0 \leq i \leq r-1$.

De façon équivalente, un groupe G est résoluble s'il existe un entier s tel que $D^s(G) = \{e\}$, où $D(G)$ désigne le groupe engendré par les commutateurs de G . [2], Ch. 11

DÉFINITION 3.5 — Une extension $K \subset L$ est dite radicale s'il existe une tour de corps $K_1, K_2 \dots K_r$, appelée tour radicale, telle que

1. $K = K_0 \subset K_1 \subset \dots \subset K_r = L$;
2. Pour tout $1 \leq i \leq r$, il existe $a_i \in K_i$ et $n_i \geq 1$ tels que $K_i = K_{i-1}[a_i]$ et $a_i^{n_i} \in K_{i-1}$.

[2], Ch. 12

DÉFINITION 3.6 — Un polynôme $P \in K[X]$ est dit résoluble par radicaux s'il existe une extension radicale L de K contenant le corps de décomposition de P . [2], Sect. 12.1

THÉORÈME 3.7 (GALOIS) — Si un polynôme P est résoluble par radicaux alors son groupe de Galois est résoluble. [2], Ch. 12

THÉORÈME 3.8 — Le polynôme $P(X) = X^5 - 10X + 5$ de $\mathbb{Q}[X]$ n'est pas résoluble par radicaux. [2], Sect. 12.3

Références

- [1] Josette Calais. *Éléments de théorie des groupes*. Puf, 1998.
- [2] Jean-Pierre Escofier. *Théorie de Galois, cours et exercices corrigés*. Dunod, 1997.
- [3] Hervé Francinou, Serge Gianella. *Exercices de mathématiques pour l'agrégation, algèbre 1*. Masson, 1995.
- [4] Xavier Gourdon. *Les maths en tête. Algèbre*. Ellipses, 1994.
- [5] Eric Lehman. *Mathématiques pour l'étudiant de première année. Algèbre et géométrie*. Belin, 1984.
- [6] Daniel Perrin. *Cours d'algèbre*. Ellipses, 1996.