

# Utilisation de la notion de compacité.

Par Nicolas Lanchier <sup>1</sup>

## 1 Propriété de Borel-Lebesgue ; propriétés classiques.

DÉFINITION 1.1 — Un espace topologique  $X$  est dit compact s'il vérifie la propriété de Borel-Lebesgue : de tout recouvrement ouvert  $(\Omega_i)_{i \in I}$  on peut extraire un sous-recouvrement fini.

PROPOSITION 1.2 — Un espace  $X$  est compact si et seulement si toute collection  $(F_i)_{i \in I}$  de fermés de  $X$  vérifiant la propriété de l'intersection finie a une intersection non vide.

PROPOSITION 1.3 — Soient  $X$  un espace métrique compact et  $C(X, \mathbb{R})$  l'algèbre des applications continues de  $X$  dans  $\mathbb{R}$ . Si  $\mathcal{I}$  est un idéal de  $C(X, \mathbb{R})$ ,  $\mathcal{I} \neq C(X, \mathbb{R})$ , alors il existe un élément  $x \in X$  tel que pour tout  $f \in \mathcal{I}$ ,  $f(x) = 0$ . [3], Sect. 1.3

THÉORÈME 1.4 (BOLZANO-WEIERSTRASS) — Soit  $(E, d)$  un espace métrique. Alors  $E$  est compact si et seulement si  $E$  est complet et précompact. En particulier, tout espace compact est complet. [4], Sect. 5.2

PROPOSITION 1.5 — Toute partie fermée d'un espace compact est compacte. Toute partie compacte d'un espace topologique séparé est fermée. [3], Sect. 1.3

THÉORÈME 1.6 (RIESZ) — La boule unité fermée d'un espace vectoriel normé  $E$  est compacte si et seulement si  $E$  est de dimension finie. [4], Sect. 7.5

## 2 Compacité et continuité.

THÉORÈME 2.1 (HEINE) — Soient  $X$  et  $Y$  deux espaces métriques et  $f$  une application continue de  $X$  dans  $Y$ . Si  $X$  est compacte alors  $f$  est uniformément continue. [3], Sect. 1.3

THÉORÈME 2.2 (DINI) — Soit  $(f_n)_{n \geq 0}$  une suite croissante de fonctions réelles continues sur un espace compact  $X$ . Si la suite  $(f_n)_{n \geq 0}$  converge simplement vers une fonction  $f$  continue sur  $X$  alors la convergence est uniforme. [3], Sect. 4.3

THÉORÈME 2.3 (WEIERSTRASS) — L'espace des polynômes est dense dans l'espace des fonctions continues définies sur  $[0, 1]$  à valeurs dans  $\mathbb{C}$ . [3], Sect. 4.6

DÉFINITION 2.4 — Soient  $(X, d_X)$  et  $(Y, d_Y)$  deux espaces métriques. Une partie  $\mathcal{F} \subset C(X, Y)$  est dite équicontinue si pour tout  $\varepsilon > 0$ , il existe  $\eta > 0$  tel que

$$\forall f \in \mathcal{F} \quad \forall x, y \in X, \quad d_X(x, y) < \eta \implies d_Y(f(x), f(y)) < \varepsilon$$

THÉORÈME 2.5 (ASCOLI) — Soient  $X$  et  $Y$  deux espaces métriques compacts. Une partie  $\mathcal{F}$  de  $C(X, Y)$  est équicontinue si et seulement si  $\mathcal{F}$  est relativement compacte pour la topologie de la convergence uniforme. [4], Sect. 5.3

THÉORÈME 2.6 (RIESZ-FRECHET-KOLMOGOROV) — Soit  $\Omega$  un ouvert de  $\mathbb{R}^n$ ,  $\omega \subset\subset \Omega$  une partie compacte de  $\Omega$  et  $\mathcal{F}$  un sous-ensemble borné de  $L^p(\Omega)$ ,  $1 \leq p < \infty$ . Si pour tout  $\varepsilon > 0$ , il existe  $\eta > 0$  tel que

$$\|\tau_h f - f\|_{L^p(\omega)} < \varepsilon \quad \forall |h| < \eta \quad \forall f \in \mathcal{F}$$

alors  $\mathcal{F}$  est relativement compact dans  $L^p(\omega)$ . [1], Sect. 4.5

---

<sup>1</sup> Tout usage commercial, en partie ou en totalité, de ce document est soumis à l'autorisation explicite de l'auteur.

THÉORÈME 2.7 — Soit  $V$  un sous-espace fermé de  $C([0, 1], \mathbb{R})$ , espace vectoriel des fonctions continues de  $[0, 1]$  dans  $\mathbb{R}$ .

1. Si toute application  $f \in V$  est de classe  $C^1$  alors  $V$  est de dimension finie.
2. Si pour tout  $f \in V$  il existe des constantes  $\alpha, C > 0$  telles que pour tous  $x, y \in [0, 1]$ ,

$$|f(x) - f(y)| \leq C|x - y|^\alpha$$

alors  $V$  est de dimension finie. [2], Sect. 2.4

THÉORÈME 2.8 (STONE-WEIERSTRASS) — Soient  $X$  un espace compact et  $\mathcal{F} \subset C(X)$  où  $C(X)$  désigne l'ensemble des applications continues de  $X$  dans  $\mathbb{R}$  (resp. dans  $\mathbb{C}$ ) muni de la topologie de la convergence uniforme. On suppose que

1.  $\mathcal{F}$  est une algèbre (resp. une algèbre auto-conjuguée) ;
2.  $\mathbb{1}_X \in \mathcal{F}$  ;
3.  $\mathcal{F}$  est fermé dans  $C(X)$ .

Alors  $\mathcal{F} = C(X)$  si et seulement si  $\mathcal{F}$  sépare les points.

### 3 Compacité et convexité.

THÉORÈME 3.1 (HAHN-BANACH, FORME GÉOMÉTRIQUE) — Soient  $A$  et  $B$  deux parties disjointes, convexes et non vides d'un espace vectoriel normé  $E$ . Si  $A$  est fermée et  $B$  compacte, il existe un hyperplan fermé qui sépare  $A$  et  $B$  au sens strict. [1], Sect. 1.2

COROLLAIRE 3.2 — Soit  $F \subset E$  un sous-espace vectoriel dense dans  $E$ . Alors toute forme linéaire  $f : E \rightarrow \mathbb{R}$  nulle sur  $F$  est nulle sur  $E$ . [1], Sect. 1.2

APPLICATION 3.3 — Pour tout  $a > 1$ , notons  $f_a$  la fonction définie par

$$f_a(x) = \frac{1}{x - a} \quad x \in [0, 1]$$

Soit  $(a_n)_{n \geq 0}$  une suite de réels strictement supérieurs à 1 et de limite  $+\infty$ . Alors l'espace vectoriel  $V = \text{vect}(f_{a_n}, n \geq 0)$  est dense dans  $C([0, 1], \mathbb{R})$ . [2], Sect. 2.1

PROPOSITION 3.4 — Soit  $E$  un espace vectoriel de dimension finie et  $A$  une partie compacte de  $E$ . Alors  $\text{conv}(A)$ , l'enveloppe convexe de  $A$ , est compacte. [4], Sect. 5.4

## Références

- [1] Haïm Brézis. *Analyse fonctionnelle. Théorie et applications*. Dunod, 1999.
- [2] Stéphane Gonnord, Nicolas Tosel. *Thèmes d'analyse pour l'agrégation. Topologie et analyse fonctionnelle*. Ellipses, 1996.
- [3] Xavier Gourdon. *Les maths en tête. Analyse*. Ellipses, 1994.
- [4] Claude Zuily, Hervé Queffélec. *Eléments d'analyse pour l'agrégation*. Masson, 1995.