

Algèbre 02 – Groupes opérant sur un ensemble. Exemples et applications.

Soit G un groupe d'élément neutre e et soit X un ensemble non vide.

1. GÉNÉRALITÉS ET EXEMPLES

Définition. Une *action (à gauche)* de G sur X est la donnée d'une application $G \times X \rightarrow X, (g, x) \mapsto gx$ vérifiant

- (i) $g(hx) = (gh)x$ pour tous $g, h \in G$ et tout $x \in X$
- (ii) $ex = x$ pour tout $x \in X$

Cela revient à considérer un homomorphisme de groupes $\varphi : G \rightarrow S(X), g \mapsto \varphi(g)$.

On définit de façon analogue une action à droite

Exemple. G agit sur lui-même par translation à droite, à gauche et par conjugaison.

Exemple. Si H est un sous-groupe de G alors G agit par la gauche sur les classes à gauche modulo H .

Exemple. S_n agit sur $\{1, \dots, n\}$ par permutations.

Exemple. $GL_n(\mathbb{R})$ agit sur \mathbb{R}^n et, pour $r \leq n$, agit sur l'ensemble des sous-espaces vectoriels de dimension r .

Objets attachés à une action. On définit la relation d'équivalence suivante sur X :

$$x \sim y \iff \exists g \in G / y = gx.$$

- L'*orbite* de x est l'ensemble $Gx = \{gx; g \in G\}$ et $X/G = X/\sim$ est l'*espace des orbites*.
- Une *transversale* est un système de représentants de chaque orbite.
- Le *stabilisateur* de $x \in X$ est le sous-groupe $\text{Stab}(x) = \{g \in G; gx = x\}$ de G ; si $y = gx$ alors $\text{Stab}(y) = g \text{Stab}(x) g^{-1}$.
- Pour tout $g \in G$, on note $\text{Fix}(g) = \{x \in X; gx = x\}$.

Définition. On dit que l'action est (*simplement*) *transitive* si pour tous $x, y \in G$, il existe $g \in G$ (unique) tel que $y = gx$; il n'y a alors qu'une seule orbite.

Définition. On dit que l'action est *fidèle* si le seul $g \in G$ tel que $gx = x$ pour tout $x \in X$ est $g = e$.

Exemple. L'action de G sur lui-même par translation à gauche est simplement transitive.

Exemple. Si $H \leq G$ alors G agit transitivement sur les classes à gauche modulo H et, pour tout $g \in G$, on a $\text{Stab}(gH) = gHg^{-1}$. De plus, si φ est le morphisme associé à l'action alors $\ker \varphi = \bigcap_{g \in G} gHg^{-1}$.

Application (théorème de Frobenius). Soit H un sous-groupe de G dont l'indice est le plus petit diviseur premier de $|G|$ alors H est distingué dans G .

Remarque. $G/\ker \varphi$ agit fidèlement sur X ; par exemple, si E est un espace vectoriel alors $PGL(E)$ agit fidèlement sur les droites.

Remarque. G agit transitivement sur les orbites. Par exemple, $O(n)$ agit transitivement sur les sphères centrées de \mathbb{R}^n centrées en 0.

Remarque. Pour tout $x \in X$, on a une bijection

$$Gx \rightarrow G/g\text{Stab}(x).$$

Par exemple, l'action de $SO(n)$ sur S^{n-1} étant transitive, le stabilisateur de $(1, 0, \dots, 0)$ s'identifie à $SO(n-1)$ et on a donc une bijection entre $SO(n)/SO(n-1)$ et S^{n-1} .

2. ACTION D'UN GROUPE FINI

Dans toute cette section, G est un groupe fini.

On rappelle (théorème de Cayley) qu'un groupe fini d'ordre n est isomorphe à un sous-groupe de S_n .

Équation aux classes. Si X est fini et T désigne une transversale pour l'action de G sur X alors

$$|X| = \sum_{x \in T} [G : \text{Stab}(x)].$$

Exemple. Si G agit sur lui-même par conjugaison, on note T une transversale et P l'ensemble des $h \in G$ tels que $gh = h$, alors

$$|G| = |Z(G)| + \sum_{h \in T \setminus P} [G : \text{Stab}(h)].$$

Corollaire. Si G est un p -groupe alors

$$\left| \bigcap_{g \in G} \text{Fix}(g) \right| \equiv |X| \pmod{p}.$$

Application. Soit G un groupe d'ordre p^α , alors

- (i) $|Z(G)| \geq p$
- (ii) pour tout $0 \leq \beta \leq \alpha$, il existe un sous-groupe H de G d'ordre p^β .

Application (théorèmes de Sylow). Soit G un groupe d'ordre $p^\alpha m$ où p est premier ne divisant pas m .

- (i) G admet un p -sous-groupe de Sylow *i.e.* un sous-groupe d'ordre p^α .
- (ii) Tout p -sous-groupe est contenu dans un p -sous-groupe de Sylow.
- (iii) Tout les p -sous-groupes de Sylow sont conjugués
- (iv) Le nombre n_p de p -sous-groupes de Sylow divise m et est congru à 1 modulo p .

Notons quelques conséquences des théorèmes de Sylow :

- si p divise l'ordre d'un groupe alors il existe un élément de G d'ordre p ,
- G est un p -groupe si et seulement si tout élément de G est d'ordre une puissance de p ,
- si G est abélien fini alors G est le produit direct de ses sous-groupes de Sylow.
- A_5 est le seul groupe simple d'ordre 60

Formule de Burnside-Frobenius. Le nombre d'orbites de l'action de G sur X est

$$\frac{1}{|G|} \sum_{g \in G} |\text{Fix}(g)|.$$

Application (collier de perles). Si on dispose d'un fil circulaire, de 4 perles bleues, de 3 perles blanches et de 2 perles rouges, combien de colliers différents peut-on faire avec ce matériel ?

Application (sous-groupes finis de $\mathcal{SO}(3)$). Si G est un sous-groupe d'ordre $n \geq 2$ de $\mathcal{SO}(3)$ alors G est isomorphe à l'un des groupes $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$, $D_{n/2}$, A_4 , S_4 ou A_5 .

Exemple. $GL_n(\mathbb{R})$ agit continûment sur \mathbb{R}^n

Exemple. $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$ agit continûment sur \mathbb{S}^2 par antipodie

Exemple. $SL_2(\mathbb{C})$ agit continûment sur $\mathbb{P}_1(\mathbb{C})$ par homographies

3. APPLICATIONS

3.1. Espaces affines.

Définition. Un *espace affine* est un ensemble non vide \mathcal{E} sur lequel agit à droite, transitivement et librement le groupe additif d'un espace vectoriel E .

L'espace E est appelé la *direction* de \mathcal{E} et les éléments de \mathcal{E} sont appelés des *points*. L'action de $\vec{u} \in E$ sur $M \in \mathcal{E}$ est notée $M + \vec{u}$.

Proposition. Pour tout $M \in \mathcal{E}$ et tout $\vec{u} \in E$, il existe une unique point $N \in \mathcal{E}$ tel que $N = M + \vec{u}$; on note alors $\vec{MN} = \vec{u}$ et $N = t_{\vec{u}}(M)$.

Si A est fixé alors l'application $\varphi_A : E \rightarrow \mathcal{E}, \vec{u} \mapsto A + \vec{u}$ est bijective. Si $(\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n)$ est une base de E , un point M s'écrit sous la forme $M = A + x_1\vec{e}_1 + \dots + x_n\vec{e}_n$ de façon unique.

Définition. Le système $(A, \vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n)$ s'appelle un *repère cartésien* de \mathcal{E} et x_1, \dots, x_n sont les *coordonnées* de M dans ce repère.

3.2. Polynômes symétriques et anti-symétriques.

On considère l'action de \mathcal{S}_n sur $\mathbb{K}[T_1, \dots, T_n]$ définie par $\sigma \cdot f(T_1, \dots, T_n) = f(T_{\sigma(1)}, \dots, T_{\sigma(n)})$.

Définition. On dit que $f \in \mathbb{K}[T_1, \dots, T_n]$ est

- (i) *symétrique* si $\sigma \cdot f = f$ pour tout $\sigma \in \mathcal{S}_n$,
- (ii) *alterné* si $\sigma \cdot f = \varepsilon(\sigma)f$ pour tout $\sigma \in \mathcal{S}_n$,
- (iii) *semi-symétrique* si $\sigma \cdot f = f$ pour tout $\sigma \in \mathcal{A}_n$.

Exemple. Le k -ème polynôme symétrique élémentaire est $\Sigma_k = \sum_{i_1 < \dots < i_k} T_{i_1} \cdots T_{i_k}$.

Exemple. $V(T_1, \dots, T_n) = \prod_{i < j} (T_j - T_i)$ est alterné.

Proposition. Si f est symétrique alors il existe g unique tel que $f(T_1, \dots, T_n) = g(\Sigma_1, \dots, \Sigma_n)$.

Proposition. Si f est semi-symétrique alors il existe g, h symétriques uniques tels que $f = g + Vh$.

3.3. Action d'un groupe topologique.

Un *groupe topologique* est un groupe et un espace topologique tel que les opérations $g \mapsto g^{-1}$ et $(g, g') \mapsto gg'$ soient continues.

Définition. On dit qu'un groupe topologique G agit *continûment* sur un espace topologique X si l'action

$$G \times X \rightarrow X, (g, x) \mapsto gx$$

est une application continue.

Théorème. Si G est un groupe topologique compact agissant continûment sur un espace topologique X séparé alors, pour tout $x \in X$, l'application

$$\varphi : G/g\text{Stab}(x) \rightarrow Gx, \bar{g} \mapsto gx$$

est un homéomorphisme.

Application. Pour tout $n \geq 2$, $\mathcal{SO}(n)/\mathcal{SO}(n-1)$ et \mathbb{S}^{n-1} sont homéomorphes; il en résulte que $\mathcal{SO}(n)$ est connexe.

3.4. Action du groupe modulaire sur le demi-plan de Poincaré.

On identifie le plan \mathbb{R}^2 à \mathbb{C} , on note \mathcal{P} le demi-plan $\{z \in \mathbb{C}; \text{Im } z > 0\}$ et on considère le *groupe modulaire* $PSL_2(\mathbb{Z}) \simeq SL_2(\mathbb{Z})/\{\pm I_2\}$.

Proposition. $SL_2(\mathbb{Z})$ est engendré par les matrices

$$S = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \text{ et } T = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Proposition. L'action de $PSL_2(\mathbb{Z})$ sur \mathcal{P} définie par

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot z = \frac{az + b}{cz + d}$$

admet pour transversale le domaine \mathcal{D}_0 défini par

- soit $-\frac{1}{2} \leq \text{Re } z < \frac{1}{2}$ et $|z| > 1$,
- soit $-\frac{1}{2} \leq \text{Re } z \leq 0$ et $|z| = 1$.

Proposition. À \mathbb{C}^* -homothétie près, les réseaux du plan sont en bijection avec \mathcal{D}_0 .

IDÉES DE DÉVELOPPEMENTS

A_5 est le seul groupe simple d'ordre 60.

Sous-groupes finis de $\mathcal{SO}(3)$.

Action de \mathcal{A}_n sur $\mathbb{K}[T_1, \dots, T_n]$.

Action de $PSL_2(\mathbb{Z})$ sur le demi-plan de Poincaré.

RÉFÉRENCES

- [1] F. Combes, *Algèbre et géométrie*, Bréal, 1998.
- [2] R. Mneimné et F. Testard, *Groupes de Lie classiques*, Hermann, 1986.
- [3] D. Perrin, *Cours d'algèbre*, Ellipses, 1996.
- [4] M. Alessandri, *Thèmes de géométrie. Groupes en situation géométrique*, Dunod, 1999.